

UDC 001.891.57:53. 519.67

The Model the Effect of the «Stop» Spiral Waves in Theblood Coagulation¹ Elena Vdovina² Konstantin Volosov¹⁻² Moscow State University of Railway Engineering, Russia
str. Obrazyova, h.9, 9. Moscow, 127994¹ PhD student

E-mail: lenavek@mail.ru

² Dr. (Math.), Professor

E-mail: konstantinvolosov@yandex.ru

Abstract. We find spiral waves in the mathematical models of blood coagulation dynamics. There is description the effect of the <<stop>> the spiral waves.

Keywords: the reaction – diffusion model; blood coagulation; exact solutions of the spiral waves.

Введение. В научной литературе появился цикл работ по математическому моделированию пространственной динамики процесса свёртывания крови [1], [2]. Система уравнений для активатора процесса свертываемости $Q(t, x, y)$ (тромбина) и ингибитора $S(t, x, y)$ в первой распределенной модели [1] с разными коэффициентами диффузии имеет вид

$$\begin{aligned} Q_t' - d_1 \Delta Q - \alpha Q^2 / (u_0 + Q) + Q(\gamma S + k_1) &= 0, \\ S_t' - d \Delta S - \beta Q (1 - S / C_0)(1 + S^2 / v_0^2) + k_2 S &= 0 \end{aligned} \quad (1)$$

Здесь $C_0, v_0, u_0, d, d_1, k_j, j = 1, 2$ константы модели.

Функции $Q(t, x, y), S(t, x, y)$ - дважды непрерывно дифференцируемые функции независимых переменных. Δ - оператор Лапласа. Численными методами в [1], [2] показано что, важную роль в обсуждаемых процессах играет распространение спиральной волны и её остановка. Систему (1) следует рассматривать в выпуклой области, размер которой много больше характерного размера, на границе которой ставится второе краевое условие для двух функций. Некоторые авторы писали, что нет метода и нет возможности построить точные решения, описывающие спиральные волны в элементарных функциях.

Высказывается также мнение что, используя численные методы можно получить любые эффекты, включая эффекты которые описываются с привлечением аппарата обобщенных функций. В данной работе показано, что в данной задаче присутствуют малые параметры и она является «жесткой», но решение может быть описано классическими функциями.

Точное решение позволяет выяснить зависимость поведения и его свойства от параметров задачи, проанализировать качественные эффекты. Для того чтобы получить аналогичные данные используя численные методы требуются значительные затраты труда и ресурсов. Одно точное решение позволяет получить информации больше, чем десятки вариантов численных расчетов. Причём этот перевес в пользу точных решений увеличивается с увеличением числа переменных, нелинейности и сложности задачи.

Построение спиральных волн. Система уравнений (1) переписывается в медленно вращающейся системе полярных координат

$$Q(t, x, y) = K(\chi, \theta), S(t, x, y) = H(\chi, \theta), \text{ где } \chi = \ln \sqrt{x^2 + y^2}, \theta = \arctg(y/x) - \omega t.$$

$$\text{Тогда } \Delta K(\chi, \theta) = (K''_{\theta\theta} + K''_{\chi\chi}) \exp(-2\chi) = \exp(-2\chi) \hat{\Delta} K(\chi, \theta).$$

$$-\omega K'_\theta \exp(2\chi) - d_1 \hat{\Delta} K(\chi, \theta) - \exp(-2\chi) \alpha K^2 / (u_0 + K) + K(\gamma H + k_1) \exp(2\chi) = 0,$$

$$\begin{aligned} -\omega H'_\theta \exp(2\chi) - d \hat{\Delta} H(\chi, \theta) - \exp(-2\chi) \beta K (1 - H / C_0) (1 + H^2 / v_0^2) \exp(2\chi) + \\ + k_2 H \exp(2\chi) = 0. \end{aligned} \quad (2)$$

Для построения точного решения используется метод «плавающей» нефиксированной конструктивной замены переменных (МНФКЗП) предложенный в [3]- [5]. Этот способ позволяет найти сложные «дифференциальные связи», которые следуют из внутренней структуры уравнений и на их базе построить точные решения в неявной параметрической форме. Простые «дифференциальные связи» – соотношения между функциями и производными просто отбрасываются, так как они ведут к тривиальным группам преобразования и связанным с ними решениям, которые обычно исследуются классическим групповым анализом. МНФКЗП построены новые спиральные структуры в задаче о динамике системы распределенного открытого гиперцикла размерности два [5]. В этой работе впервые аналитически описан эффект коллективного «локального» вращения многих спиральных структур. Ранее этот эффект моделировался на суперкомпьютере с большой затратой сил и ресурсов. Разработанная в [5] техника позволяет строить спиральные структуры с различным топологическим зарядом (с несколькими рукавами). Делаем «плавающую», нефиксированную замену переменных

$$K(\chi, \theta) \Big|_{\theta=\theta(\xi, \delta), \chi=\chi(\xi, \delta)} = U(\xi, \delta), \quad H(\chi, \theta) \Big|_{\theta=\theta(\xi, \delta), \chi=\chi(\xi, \delta)} = V(\xi, \delta). \quad (3)$$

Введены «дифференциальные связи» аналогично [3] – [6].

$$\begin{aligned} \frac{\partial K}{\partial \chi} \Big|_{\theta=\theta(\xi, \delta), \chi=\chi(\xi, \delta)} = Y(\xi, \delta), \quad \frac{\partial K}{\partial \theta} \Big|_{\theta=\theta(\xi, \delta), \chi=\chi(\xi, \delta)} = T(\xi, \delta), \\ \frac{\partial H}{\partial \chi} \Big|_{\theta=\theta(\xi, \delta), \chi=\chi(\xi, \delta)} = R(\xi, \delta), \quad \frac{\partial H}{\partial \theta} \Big|_{\theta=\theta(\xi, \delta), \chi=\chi(\xi, \delta)} = B(\xi, \delta). \end{aligned} \quad (4)$$

Существует решение построенное МНФКЗП

Теорема. Пусть дана система (2) для функций $K(\chi, \theta)$, $H(\chi, \theta)$. Тогда существует точное решение, где функция $K(\chi, \theta)$ определена в неявной параметрической форме равенством

$$\begin{aligned} 8 C_0 d u_0^3 v_0^2 \omega \xi^3 + A_1(\xi, \chi) K(\chi, \theta) + A_2(\xi, \chi) K^2 + A_3(\xi, \chi) K^3 + \\ + A_4(\xi, \chi) K^4 + A_5(\xi, \chi) K^5 + A_6(\xi, \chi) K^6 + A_7(\xi, \chi) K^7 = 0, \end{aligned} \quad (5)$$

$$\text{где } \xi = -C_1 K(\chi, \theta) / 2 \mp (1/2) \exp(-C_1 \chi / 2) \sqrt{2 \exp(C_1 \theta) - C_1^2 K^2 \exp(C_1 \chi)}. \quad (6)$$

Все коэффициенты $A_j(\xi, \chi)$, $j = 1, \dots, 7$ явно вычислены

$$A_1(\xi, \chi) = 2 u_0^2 \omega \xi^2 [6 C_1 C_0 d u_0 v_0^2 \gamma^2 + 12 C_0 d v_0^2 \xi \gamma^2 - \exp(2 \chi) u_0 \omega (C_0 v_0^2 \gamma^2 + \beta \xi \omega)],$$

$$\begin{aligned} A_2(\xi, \chi) = 2 u_0 \omega \xi [4 C_1^2 C_0 d u_0^2 v_0^2 \gamma^2 + 18 C_1 C_0 d u_0 v_0^2 \xi \gamma^2 + 12 C_0 d v_0^2 \gamma^2 \xi^2 + \\ + \exp(2 \chi) (-C_0 k_2 u_0^2 v_0^2 \gamma^2 + u_0 (-C_1 C_0 u_0 v_0^2 \gamma^2 + 3 k_1 u_0 \beta \xi + C_0 u_0 \beta \gamma \xi - \\ - 3 C_0 v_0^2 \gamma^2 \xi) \omega) - 3 u_0 \beta \xi (C_1 u_0 + \xi) \omega^2], \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} A_3(\xi, \chi) = -8 C_0 d u_0 v_0^2 \alpha \gamma^2 \xi^2 + 2 C_0 d v_0^2 \gamma^2 (C_1^3 u_0^3 + 12 C_1^2 u_0^2 \xi + 18 C_1 u_0 \xi^2 + 4 \xi^3) \omega + \\ + \exp(2 \chi) (2 C_0 k_1 k_2 u_0^3 v_0^2 \gamma^2 - 2 u_0^2 (C_1 C_0 k_2 u_0 v_0^2 \gamma^2 + 3 k_1^2 u_0 \beta \xi + \\ + 2 C_0 k_1 u_0 \beta \gamma \xi + 3 C_0 k_2 v_0^2 \gamma^2 \xi - C_0 v_0^2 \alpha \gamma^2 \xi + u_0 v_0^2 \beta \gamma^2 \xi) \omega - \\ - u_0 (C_1^2 C_0 u_0^2 v_0^2 \gamma^2 - 12 C_1 k_1 u_0^2 \beta \xi - 4 C_1 C_0 u_0^2 \beta \gamma \xi + 6 C_1 C_0 u_0 v_0^2 \gamma^2 \xi - 18 k_1 u_0 \beta \xi^2 + \\ + 6 u_0 \alpha \beta \xi^2 - 6 C_0 u_0 \beta \gamma \xi^2 + 6 C_0 v_0^2 \gamma^2 \xi^2) \omega^2 - 6 u_0 \beta \xi (C_1^2 u_0^2 + 3 C_1 u_0 \xi + \xi^2) \omega^3), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} A_4(\xi, \chi) = (-8 C_1 C_0 d u_0 v_0^2 \alpha \gamma^2 \xi + 6 C_1 C_0 d v_0^2 \gamma^2 (C_1^2 u_0^2 + 4 C_1 u_0^2 \xi + 2 \xi^2) \omega + \\ + \exp(2 \chi) (2 k_1^3 u_0^3 \beta + 2 C_0 k_1^2 u_0^3 \beta \gamma + 6 C_0 k_1 k_2 u_0^2 v_0^2 \gamma^2 - 2 C_0 k_2 u_0^2 v_0^2 \alpha \gamma^2 + \\ + 2 k_1 u_0^2 v_0^2 \alpha \gamma^2 + 2 C_0 u_0^3 v_0^2 \beta \gamma^3 - 2 u_0 (3 C_1 k_1^2 u_0^2 \beta + 2 C_1 C_0 k_1 u_0^2 \beta \gamma + \\ + 3 C_1 C_0 k_2 u_0 v_0^2 \gamma^2 - C_1 C_0 u_0 v_0^2 \alpha \gamma^2 + C_1 u_0^2 v_0^2 \beta \gamma^2 + 9 k_1^2 u_0 \beta \xi - 6 k_1 u_0 \alpha \beta \xi + \\ + 6 C_0 k_1 u_0 \beta \xi - 2 C_0 u_0 \alpha \beta \gamma \xi + 3 C_0 k_2 v_0^2 \gamma^2 \xi - C_0 v_0^2 \alpha \gamma^2 \xi + 3 u_0 v_0^2 \beta \gamma^2 \xi) \omega + \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & + (6C_1^2 k_1 u_0^3 \beta + 2C_1^2 C_0 u_0^3 \beta \gamma - 3C_1^2 C_0 u_0^2 v_0^2 \gamma^2 + \\
 & + 36C_1 k_1 u_0^2 \beta \xi - 12C_1 u_0^2 \alpha \beta \xi + 12C_1 C_0 u_0^2 \beta \gamma \xi - 6C_1 C_0 u_0 v_0^2 \gamma^2 \xi + \\
 & + 18k_1 u_0 \beta \xi^2 - 12u_0 \alpha \beta \xi^2 + 6C_0 u_0 \beta \gamma \xi^2 - 26v_0^2 \gamma^2 \xi^2) \omega^2 - \\
 & - 2\beta(C_1 u_0 + \xi)(C_1^2 u_0^2 + 8 C_1 u_0 \xi + \xi^2) \omega^3),
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 A_5(\xi, \chi) = & -4C_1^2 C_0 d u_0 v_0^2 \alpha \gamma^2 + 6C_1^3 C_0 d u_0 v_0^2 \gamma^2 \omega + 8C_1^2 C_0 d \xi v_0^2 \gamma^2 \omega + \\
 & + \exp(2\chi)(6k_1^3 u_0^2 \beta - 6k_1^2 u_0^2 \beta \alpha + 6C_0 k_1^2 u_0^2 \beta \gamma - 4C_0 k_1 u_0^2 \alpha \beta \gamma + \\
 & + 6C_0 k_1 k_2 u_0 v_0^2 \gamma^2 - 4C_0 k_2 u_0 v_0^2 \alpha \gamma^2 + 6k_1 u_0^2 v_0^2 \beta \gamma^2 - 2u_0^2 v_0^2 \alpha \beta \gamma^2 + \\
 & + 6C_0 u_0^2 v_0^2 \beta \gamma^3 - 2(9C_1 k_0^2 u_0^2 \beta - 6C_1 k_1 u_0^2 \alpha \beta + 6C_1 C_0 k_1 u_0^2 \beta \gamma - \\
 & - 2C_1 C_0 u_0^2 \alpha \beta \gamma + 3C_1 C_0 k_2 u_0 v_0^2 \gamma^2 - C_1 C_0 u_0 v_0^2 \alpha \gamma^2 + 3C_1 u_0^2 v_0^2 \beta \gamma^2 + \\
 & + 9u_0 k_1^2 \beta \xi - 12k_1 u_0 \alpha \beta \xi + 3u_0 \alpha^2 \beta \xi + 6C_0 k_1 u_0 \beta \gamma \xi - 4C_0 u_0 \alpha \beta \gamma \xi + \\
 & + C_0 k_2 v_0^2 \gamma \xi + 3u_0 v_0^2 \beta \gamma^2 \xi) \omega + (18u_0 C_1^2 k_1 u_0^2 \beta - 6C_1^2 u_0^2 \alpha \beta + \\
 & + 6C_1^2 C_0 u_0^2 \beta \gamma - 3C_1^2 C_0 u_0 v_0^2 \gamma^2 + 36C_1 k_1 u_0 \beta \xi - 24C_1 u_0 \alpha \beta \xi + \\
 & + 12C_1 C_0 u_0 \beta \gamma \xi - 2C_1 C_0 v_0^2 \gamma^2 \xi + 6k_1 \beta \xi^2 - 6\alpha \beta \xi^2 + 2C_0 \beta \gamma \xi^2) \omega^2 - \\
 & - 6C_1 \beta(C_1^2 u_0^2 + 3 C_1 u_0 \xi + \xi^2) \omega^3),
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 A_6(\xi, \chi) = & (2C_1^3 C_0 d v_0^2 \gamma^2 \omega + \exp(2\chi)(6k_1^3 u_0 \beta - 12k_1^2 u_0 \beta \alpha + 6k_1 u_0 \alpha^2 \beta + \\
 & + 6C_0 k_1^2 u_0 \beta \gamma - 8C_0 k_1 u_0 \alpha \beta \gamma + 2C_0 u_0 \alpha^2 \beta \gamma + 2C_0 k_1 k_2 v_0^2 \gamma^2 - \\
 & - 2C_0 k_2 v_0^2 \alpha \gamma^2 + 6k_1 C_0 v_0^2 \beta \gamma^2 - 4u_0 v_0^2 \alpha \beta \gamma^2 + 6C_0 u_0 v_0^2 \beta \gamma^3 - \\
 & - 2(9C_1 k_0^2 u_0 \beta - 12C_1 k_1 u_0 \alpha \beta + 3C_1 u_0 \alpha^2 \beta + 6C_1 C_0 k_1 u_0 \beta \gamma - \\
 & - 4C_1 C_0 u_0 \alpha \beta \gamma + C_1 C_0 k_2 v_0^2 \gamma^2 + 3C_1 C_0 v_0^2 \beta \gamma^2 + 3k_1^2 \beta \xi - \\
 & - 6k_1 \alpha \beta \xi + 3\alpha^2 \beta \xi + 2C_0 k_1 \beta \gamma \xi - 2C_0 \alpha \beta \gamma \xi + v_0^2 \beta \gamma^2 \xi) \omega + \\
 & + C_1(12C_1 k_1 u_0 \beta - 12C_1 u_0 \alpha \beta + 6C_1 C_0 u_0 \beta \gamma - C_1 C_0 v_0^2 \gamma^2 + \\
 & + 12k_1 \beta \xi - 12k_1 \beta \xi + 4C_0 \beta \gamma \xi) \omega^2 - 6C_1^2 \beta(C_1 u_0 + \xi) \omega^3),
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 A_7(\xi, \chi) = & 2\exp(2\chi)\beta(k_1 - \alpha + C_0 \gamma - C_1 \omega)(k_1^2 - 2k_1 \alpha + \alpha^2 + v_0^2 \gamma^2 - \\
 & - 2C_1 k_1 \omega + 2C_1 \alpha \omega + C_1^2 \omega^2). \tag{7}
 \end{aligned}$$

Функция $H(\chi, \theta)$ определяется явно

$$H(\chi, \theta) = [u_0 \xi \omega + (-k_1 u_0 + C_1 u_0 \omega + \xi \omega)K + (-k_1 + \alpha + C_1 \omega) K^2] / (\gamma K (u_0 + K)). \tag{8}$$

Доказательство.

Существуют формулы пересчета старых переменных χ, θ по новым переменным ξ, δ

$$\frac{\partial \delta}{\partial \theta} = \frac{\partial \chi}{\partial \xi} / \det J, \quad \frac{\partial \delta}{\partial \chi} = -\frac{\partial \theta}{\partial \xi} / \det J, \quad \frac{\partial \xi}{\partial \theta} = -\frac{\partial \chi}{\partial \delta} / \det J, \quad \frac{\partial \xi}{\partial \chi} = \frac{\partial \theta}{\partial \delta} / \det J. \tag{9}$$

После преобразований аналогичных проведенным, в [3]-[5] получим

$$\frac{\partial U}{\partial \xi} \frac{\partial \theta}{\partial \delta} - \frac{\partial U}{\partial \delta} \frac{\partial \theta}{\partial \xi} = Y(\xi, \delta) \det J, \quad -\frac{\partial U}{\partial \xi} \frac{\partial \chi}{\partial \delta} + \frac{\partial U}{\partial \delta} \frac{\partial \chi}{\partial \xi} = T(\xi, \delta) \det J, \tag{10}$$

$$\frac{\partial V}{\partial \xi} \frac{\partial \theta}{\partial \delta} - \frac{\partial V}{\partial \delta} \frac{\partial \theta}{\partial \xi} = R(\xi, \delta) \det J, \quad -\frac{\partial V}{\partial \xi} \frac{\partial \chi}{\partial \delta} + \frac{\partial V}{\partial \delta} \frac{\partial \chi}{\partial \xi} = B(\xi, \delta) \det J, \tag{11}$$

Уравнения системы (2) принимает вид

$$\begin{aligned}
 & (\gamma U(\xi, \delta) V - \omega T + k_1 U) \exp(2\chi) + d_1 \left(-\frac{\partial T}{\partial \delta} \frac{\partial \chi}{\partial \xi} + \frac{\partial T}{\partial \xi} \frac{\partial \chi}{\partial \delta} \right) / \det J + \\
 & + d_1 \left(\frac{\partial Y}{\partial \delta} \frac{\partial \theta}{\partial \xi} - \frac{\partial Y}{\partial \xi} \frac{\partial \theta}{\partial \delta} \right) / \det J - \alpha U^2 \exp(2\chi) / (u_0 + U) = 0
 \end{aligned} \tag{12}$$

$$\begin{aligned}
 & (k_2 V(\xi, \delta) - \omega B) \exp(2\chi) + d \left(-\frac{\partial B}{\partial \delta} \frac{\partial \chi}{\partial \xi} + \frac{\partial B}{\partial \xi} \frac{\partial \chi}{\partial \delta} \right) / \det J + \\
 & + d_1 \left(\frac{\partial R}{\partial \delta} \frac{\partial \theta}{\partial \xi} - \frac{\partial R}{\partial \xi} \frac{\partial \theta}{\partial \delta} \right) / \det J - \exp(2\chi) \beta U (1 - V/C_0) (1 + V^2/v_0^2) = 0.
 \end{aligned} \tag{13}$$

Далее с необходимостью, система уравнений дополняется двумя условиями равенства смешанных производных

$$\frac{\partial^2 K(\chi, \theta)}{\partial \chi \partial \theta} = \frac{\partial^2 K}{\partial \theta \partial \chi}, \quad \frac{\partial^2 H(\chi, \theta)}{\partial \chi \partial \theta} = \frac{\partial^2 H}{\partial \theta \partial \chi}. \tag{14}$$

Их можно записать в виде

$$-\frac{\partial Y}{\partial \xi} \frac{\partial \chi}{\partial \delta} + \frac{\partial Y}{\partial \delta} \frac{\partial \chi}{\partial \xi} - \frac{\partial T}{\partial \xi} \frac{\partial \theta}{\partial \delta} + \frac{\partial T}{\partial \delta} \frac{\partial \theta}{\partial \xi} = 0, \tag{15}$$

$$-\frac{\partial R}{\partial \xi} \frac{\partial \chi}{\partial \delta} + \frac{\partial R}{\partial \delta} \frac{\partial \chi}{\partial \xi} - \frac{\partial B}{\partial \xi} \frac{\partial \theta}{\partial \delta} + \frac{\partial B}{\partial \delta} \frac{\partial \theta}{\partial \xi} = 0. \tag{16}$$

Здесь мы не будем повторять всю схему построения решения МНФКЗП подробно. Укажем только из четырех уравнений (10), (12), (15) строим систему функциональных линейных алгебраических уравнений (СФЛАУ) $A_1 X = b_1$, $X = \{\chi'_\xi, \chi'_\delta, \theta'_\xi, \theta'_\delta\}$ проведенное в [3]--[5] лежит в основе метода МНФКЗП. Из четырех уравнений (11), (13), (16) строим вторую СФЛАУ $A_2 X = b_2$. Матрицы A_j , $j = 1, 2$ названы в [4], [5] «сопутствующими» матрицами для уравнений (2) соответственно. Решения двух СФЛАУ должны совпадать. В настоящее время СФЛАУ решается в системе <Математика> за одну минуту в символьном виде. Анализ общего не тривиального множителя в условии разрешимости новой системы $\chi''_{\xi\delta} = \chi''_{\delta\xi}$, $\theta''_{\xi\delta} = \theta''_{\delta\xi}$ показывает, что они удовлетворяются при следующих функциях $Y(\xi, \delta) = \xi$, $T(\xi, \delta) = C_1 U(\xi, \delta) + \xi$. Тогда первое СФЛАУ значительно упростилось

$$\begin{aligned}
 \chi'_\xi &= [-2\xi - C_1 U(2 + C_1 U'_\xi)] / (C_1 P_1), & \chi'_\delta &= -C_1 U U'_\delta / P_1, \\
 \theta'_\xi &= [2\xi + C_1(2\xi + C_1 U)U'_\xi] / (C_1 P_1), & \theta'_\delta &= (2\xi + C_1 U)U'_\delta / P_1, \\
 P_1 &= 2\xi^2 + 2C_1 \xi U + (C_1 U)^2, & \det J &= -2U'_\delta / (C_1 P_1).
 \end{aligned} \tag{17}$$

Интегралы системы имеют вид

$$\begin{aligned}
 \theta(\xi, \delta) &= C_\theta - C_1^{-1} \arctg[1 + C_1 U / \xi] + (2C_1)^{-2} \ln[2\xi^2 + 2C_1 \xi U + (C_1 U)^2], \\
 \chi(\xi, \delta) &= C_r - C_1^{-1} \arctg[1 + C_1 U / \xi] - (2C_1)^{-2} \ln[2\xi^2 + 2C_1 \xi U + (C_1 U)^2].
 \end{aligned}$$

Вычитая эти выражения, полагая для простоты константы сдвига C_θ, C_r равными нулю и возвращаясь в исходные переменные можно получить выражение для ξ (6) приведенное в теореме. Из (11) следуют выражения для функций $B(\xi, \delta)$, $R(\xi, \delta)$. Вычисляем производные и тогда из (13) следует (5). Соотношение (16) удовлетворяется тождественно.

Выводы. Построенные решения имеют локализованную в пространстве спиральную структуру, которые могут медленно вращаться с угловой скоростью ω . Распределение «ингибитора» $S(t, x, y)$ подстраивается под распределение «тромбина» $Q(t, x, y)$. По формулам, приведенным в теореме можно построить различные графики и получить большое количество различной информации. Аналогичные более сложные решения

распространяются на широкий класс систем типа (1) и им соответствующие нелинейные уравнения четвертого порядка. В данном случае, выбран самый простой вариант формул, когда обращаются в нуль сумма слагаемых связанных с оператором Лапласа в первом уравнении. Поэтому решение не зависит от коэффициента d_1 . Однако якобиан преобразования (17) при этом не равен нулю $\det J \neq 0$.

В решениях построенных в [4] угловая скорость ω входит сингулярно и поэтому там нет возможности сделать предельный переход при $\omega \rightarrow 0$. В данном решении угловая скорость ω входит регулярно. Полагая в формулах приведенных в теореме угловая скорость ω входит регулярно. Можно положить $\omega = 0$. Тогда следуют формулы спиральной неподвижной структуры, решение соответствующей (1) эллиптической системы. Эти

формулы описывают «эффект» остановки спиральной волны, который имеет важный физический и биологический смысл в моделях свёртывания крови. Имеется много исторических примеров, когда одно точное решение открывало целую область новых математических работ. Так было с теорией солитонов и обратной задачей рассеяния, теорией «обостряющихся» локализованных решений и т.д. [5]. Поэтому, надеемся, что и другие исследователи продолжат изучение этого направления теории.

Примечание:

1. Лобанов А.И., Старожилова Т.К., Зарницина В.И., Атауллаханов Ф.И. Сравнение двух математических моделей для описания пространственной динамики процесса свертывания крови // Математическое моделирование, 2003, Т.15, №.1, С.14-28.

2. Крутикова М.П., Куриленко И.А., Лобанов А.И., Старожилова Т.К. Двумерные стационарные структуры в математической модели свертывания крови с учетом гипотезы о переключении активности тромбина. // Математическое моделирование, 2004, Т.16, №.12, С. 85-95.

3. Волосов К.А. Дис. ... док. ф.-м. н., Методика анализа эволюционных систем с распределенными параметрами. 2007, М.: МИЭМ, 252 с. <http://eqworld.ipmnet.ru>, <http://www.aplsmath.ru/Дис%20Волосова%20К.А..pdf>

4. Волосова А.К., Волосов К.А. Construction solutions of PDE in Parametric Form. International Journal of Mathematics and Mathematica Siences // V. 2009, ArticleID, 319268, 17p. <http://www.hindawi.com/journals/ijmms/2009/319269.html> doi:10.1155./2009/319269

5. Волосова А.К. Математическое моделирование нелинейной динамики системы открытого гиперцикла. Дис. ... канд. ф.-м. н. М.: МИИТ. 2011. 140 с. www.aplsmath.ru.

UDC 001.891.57:53. 519.67

Моделирование эффекта остановки спиральной волны в процессе свёртывания крови

¹ Елена Вдовина

² Константин Волосов

¹⁻² Московский государственный университет путей сообщения (МИИТ), Россия
Москва, ул. Образцова, д. 9, стр. 9, 127994

¹ аспирант

E-mail: lenavek@mail.ru

² Доктор физико-математических наук, профессор

E-mail: konstantinvolosov@yandex.ru

Аннотация. Построено точное решение описывающее структуру спиральной волны в математической модели пространственной динамики свертывания крови. Впервые описан эффект остановки спиральной волны с сохранением спиральной структуры.

Ключевые слова. Модели реакции-диффузии; свёртывание крови; точное решение; спиральные волны.